

## Table of Contents

	Page
Towards an Indoor Location System using Indoor-light as Information Source .....	9
<i>Carlos E. Galván-Tejada, Jorge I. Galván-Tejada, Selene Ramírez-Rosales,     F. J. Martínez-Ruiz, S. Paulizeth Maldonado-Luján</i>	
Implementación de reconocimiento de objetos por color y forma en un robot móvil.....	21
<i>Efraín Ernesto Arévalo-Vázquez, Arturo Zúñiga-López,     Juan Villegas-Cortez, Carlos Avilés-Cruz</i>	
Reconstrucción de caracteres para mejora de sistemas OCR con RNA's.....	33
<i>Daniela Moctezuma, Oscar S. Siordia</i>	
Factores en el reconocimiento facial de emociones y la integración de optimización evolutiva .....	45
<i>Luis-Alberto Pérez-Gaspar, Santiago-Omar Caballero-Morales,     Felipe Trujillo-Romero</i>	
Implementación y control de un conmutador de imágenes multifocales .....	57
<i>Leonel Morales-Botello, J. Humberto Sossa-Azuela, Elsa Rubio-Espino</i>	
Clasificador de pigmentación de la ballena azul aplicando el método SIFT en medios no controlados .....	69
<i>Rosa I. Ramos-Arredondo, Blanca E. Carvajal-Gámez,     Francisco J. Gallegos-Funes, Diane Gendron-Laniel</i>	
Módulo de generación de aplicaciones multi-dispositivo a partir del procesamiento de imágenes .....	81
<i>Laura Sánchez Morales , Viviana Yarel Rosales Morales,     Giner Alor Hernández, Rubén Posada Gómez, Hilarión Muñoz Contreras,     Ulises Juárez Martínez</i>	
Implementación del modelo Retinex aplicado al procesamiento de imágenes subacuáticas para mejorar su contenido cromático .....	95
<i>Mario Dehesa, Alberto J. Rosales, Francisco J. Gallegos,     Samuel Souverville, Isabel V. Hernández</i>	
Transmisión de video simultaneo en ancho de banda limitado aplicando esteganografía .....	105
<i>Julio C. Suárez-Tapia, Blanca E. Carvajal-Gámez,     Chadwick Carreto-Arellano</i>	
Diseño óptimo para transmisión de fuerza en un efector final.....	117
<i>Eric Santiago-Valentín, Adrián Solano-Palma, Pedro Bautista-Camino,     José Marco Antonio Rueda-Meléndez, Edgar Alfredo Portilla-Flores</i>	
Control par calculado difuso basado en pasividad para seguimiento de trayectorias de robots manipuladores.....	131
<i>S.M. Orozco-Soto, J.C. Ramos-Fernández</i>	

Control adaptativo para navegación de una silla de ruedas inteligente empleando lógica difusa tipo 1 y tipo 2 .....	143
<i>Mario Rojas, Pedro Ponce, Arturo Molina</i>	
Enriquecimiento de señal para activación de frenos ABS en automóviles .....	157
<i>José Vázquez Quezada, Juan Villegas-Cortez, Iván Vázquez-Álvarez, Carlos Avilés-Cruz, Ismael Osuna-Galán, Yolanda Pérez-Pimentel</i>	
Implementación de un control multiresolución empleando un dispositivo háptico.....	167
<i>E. Mendoza-Monjaraz, J. A. Cruz-Tolentino, A. Jarillo-Silva, J. Pacheco-Mendoza</i>	